

# Antwortbogen

## Teil I

### Aufgabe I.1

- a) Es gilt  $\sin([0, \pi]) = [0, 1]$ , also  $\frac{\pi}{6} \sin([0, \pi]) = [0, \frac{\pi}{6}] \subseteq [0, \frac{\pi}{2}]$ , und  $\cos([0, \frac{\pi}{2}]) = [0, 1]$ , also  $\frac{6}{7} \cos(\frac{\pi}{6} \sin(x)) \in [0, \frac{6}{7}] \subseteq [0, \pi]$  für alle  $x \in [0, \pi]$ . Somit ist  $f$  eine Selbstabbildung auf einer abgeschlossenen Menge. Weiter ist  $f$  stetig differenzierbar mit

$$f'(x) = -\frac{6}{7} \sin(\frac{\pi}{6} \sin(x)) \cdot \frac{\pi}{6} \cos(x) \quad \forall x \in [0, \pi].$$

Da sowohl  $|\sin|$  und  $|\cos|$  durch 1 beschränkt sind, als auch  $\sin$  auf  $[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]$  streng monoton wächst, folgt

$$|f'(x)| = \frac{6}{7} |\sin(\frac{\pi}{6} \sin(x))| \cdot \frac{\pi}{6} |\cos(x)| \leq \frac{\pi}{7} |\sin(\frac{\pi}{6} \cdot 1)| \cdot 1 = \frac{\pi}{7} \cdot \frac{1}{2} < \frac{1}{4} =: \lambda \quad \forall x \in [0, \pi].$$

Entsprechend ist  $f$  eine Kontraktion mit Lipschitzkonstante  $\lambda = \frac{1}{4} < 1$ . Nach dem Fixpunktsatz von Banach besitzt  $f$  einen eindeutigen Fixpunkt  $x^* \in [0, \pi]$  und weiter gilt:

b)

$$|x_n - x^*| \leq \frac{\lambda^n}{1-\lambda} |x_1 - x_0| = \frac{(\frac{1}{4})^n}{1-\frac{1}{4}} |\frac{6}{7} - \pi| = (\frac{1}{4})^{n-1} \frac{|\frac{6}{7} - \pi|}{3} < (\frac{1}{4})^{n-1} \stackrel{!}{\leq} \frac{1}{4} = \frac{1}{256}.$$

Die gewünschte Genauigkeit wird somit für  $n \geq 5$  erreicht.

## Aufgabe I.2

Da  $[0, \infty] \rightarrow \mathbb{R}, \alpha \mapsto \frac{1}{2}\alpha^2$  streng monoton wächst, hat die Funktion

$$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, f(x, y, z) = \frac{1}{2} \|(x-1, y-1, z)^T\|^2$$

dieselben Extremstellen wie der Abstand  $\|(x, y, z)^T - (1, 1, 0)^T\|$ . Sowohl  $f$  als auch  $g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}, g(x, y, z) = xy + \frac{1}{2}z^2 - 4$  sind stetig partiell differenzierbar als Kompositionen stetig partiell differenzierbarer Funktionen mit  $Df(x, y, z) = (x-1, y-1, z)$  und  $Dg(x, y, z) = (y, x, z)$ . Somit hat  $Dg(x, y, z) \in \mathbb{R}^{1 \times 3}$  vollen Rang  $1 < 3$  für alle  $(x, y, z) \neq (0, 0, 0)$ . Da  $g(0, 0, 0) = -4 \neq 0$ , besagt daher der Satz von Lagrange, dass ein  $\lambda^* \in \mathbb{R}$  existiert, so dass die Lagrange-Funktion  $L(x, y, z, \lambda) = f(x, y, z) + \lambda \cdot g(x, y, z)$  einen kritischen Punkt in  $(x^*, y^*, z^*, \lambda^*)^T$  hat, d.h.

---

$$\text{I. } 0 = \frac{\partial L}{\partial x}(x, y, z, \lambda) = (x-1) + \lambda y \Rightarrow x = 1 - \lambda y$$

$$\text{II. } 0 = \frac{\partial L}{\partial y}(x, y, z, \lambda) = (y-1) + \lambda x \Rightarrow y = 1 - \lambda x = 1 - \lambda(1 - \lambda y) \Rightarrow (\lambda^2 - 1)y = \lambda - 1 \\ \Rightarrow \lambda = 1 \text{ oder } (\lambda + 1)y = 1. \text{ Insbesondere } \lambda \neq -1.$$

$$\text{III. } 0 = \frac{\partial L}{\partial z}(x, y, z, \lambda) = z + \lambda z \xrightarrow{\lambda \neq -1} z = 0$$

$$\text{IV. } 0 = \frac{\partial L}{\partial \lambda}(x, y, z, \lambda) = xy + \frac{1}{2}z^2 - 4 \xrightarrow{z=0} xy = 4$$

---

1. Fall:  $\lambda = 1$ . Mit I. und IV. folgt  $(1-y)y = 4$ , also  $(y - \frac{1}{2})^2 + \frac{15}{4} = 0$ , ein Widerspruch.

2. Fall:  $(\lambda + 1)y = 1$ . Mit I. folgt  $x = 1 - \lambda \frac{1}{\lambda+1} = \frac{1}{\lambda+1} = y$  und IV. impliziert  $x = y = 2$  oder  $x = y = -2$ .

Es gilt also  $(x^*, y^*, z^*)^T \in \{(2, 2, 0)^T, (-2, -2, 0)^T\}$  (Existenz nach Voraussetzung). Da

$$\|(2, 2, 0)^T - (1, 1, 0)^T\| = \sqrt{2} < 3\sqrt{2} = \|(-2, -2, 0)^T - (1, 1, 0)^T\|,$$

folgt  $(x^*, y^*, z^*)^T = (2, 2, 0)^T \in M$  ist der Punkt mit minimalem Abstand  $\sqrt{2}$  zu  $(1, 1, 0)^T$ .

### Aufgabe I.3

a)  $v(x,y,z) = \nabla \phi(x,y,z) = \begin{pmatrix} 8xy + yz - 3z \\ 4x^2 + xz \\ xy - 3x - 3z^2 \end{pmatrix}$

b) Da  $v(x,y,z)$  ein Gradientenfeld ist ( $v(x,y,z) = \nabla \phi(x,y,z)$ ) und  $\gamma$  eine geschlossene Kurve ist ( $\gamma(0) = (0, 1, 0) = \gamma(2\pi)$ ), folgt automatisch  $\int_{\gamma} v \cdot ds = \phi(\gamma(2\pi)) - \phi(\gamma(0)) = 0$

$\leftarrow \phi$  stetig part. differenzierbar

c) Nach dem Satz von Gauss gilt  $\int_{\partial K} v \cdot d\mathbf{o} = \int_K \operatorname{div}(v) dx dy dz$ , wobei

$$\operatorname{div}(v) = 8y + 0 - 6z \quad \text{und}$$

$$K = \left\{ (x,y,z)^T \in \mathbb{R}^3 \mid z \geq 0, 1 \leq y \leq 3, (x-1)^2 + \frac{(z-2)^2}{3^2} \leq 1 \right\}$$

zur Beschreibung von  $K$  nutzen wir folgende Koordinatentransformation:

$$\phi(r,y,\varphi) = \begin{pmatrix} 1 + r \cos \varphi \\ y \\ 2 + 3r \sin \varphi \end{pmatrix}, \quad r \in [0,1], \varphi \in [0,\pi], y \in [1,3]$$

$$\Rightarrow |\det \nabla \phi(r,y,\varphi)| = \left| \det \begin{pmatrix} \cos \varphi & 0 & -r \sin \varphi \\ 0 & 1 & 0 \\ 3 \sin \varphi & 0 & 3r \cos \varphi \end{pmatrix} \right| = |3r \cos^2 \varphi + 3r \sin^2 \varphi| = 3r$$

$$\Rightarrow \int_{\partial K} v \cdot d\mathbf{o} = \int_K \operatorname{div}(v) dx dy dz = \int_K 8y - 6z dx dy dz$$

$$= \int_0^1 \int_1^3 \int_0^\pi (8y - 12 - 18r \sin \varphi) \cdot 3r d\varphi dy dr$$

$$= \int_0^1 \int_1^3 \int_0^\pi 24yr - 36r - 54r^2 \sin \varphi d\varphi dy dr$$

$$= \int_0^1 \int_1^3 24\pi yr - 36\pi r - 108r^2 dy dr$$

$$= \int_0^1 12\pi r y^2 \Big|_{y=1}^3 - 72\pi r - 216r^2 dr$$

$$= \int_0^1 96\pi r - 72\pi r - 216r^2 dr$$

$$= \int_0^1 24\pi r - 72 \cdot 3r^2 dr$$

$$= 12\pi r^2 \Big|_0^1 - 72r^3 \Big|_0^1 = 12\pi - 72$$

## Teil II

### Aufgabe II.1

a)

<p>Lösungsskizze:</p> $Df(x, y, z) = (\cos(x) \cdot e^y, \sin(x) \cdot e^y + 2zy, y^2)$ $\Rightarrow Df(\pi, 2, 1) = (-e^2, 4, 4)$ $\Rightarrow \frac{\partial f}{\partial e^x}(w) = Df(w) \cdot e^x = (-e^2, 4, 4) \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{e^2}{\sqrt{3}}$	<p>Ergebnis:</p> $\frac{e^2}{\sqrt{3}}$
------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------	-----------------------------------------

b)

<p>Lösungsskizze:</p> $Df(x, y) = \left( 2x \ln(xy) + \frac{x^2}{xy} \cdot y, x^2 \cdot \frac{1}{xy} \cdot x \right) = \left( 2x \ln(xy) + x, \frac{x^2}{y} \right)$ $Hf(x, y) = \begin{pmatrix} 2 \ln(xy) + 2x \frac{1}{xy} \cdot y + 1 & \frac{2x}{y} \\ 2x \frac{1}{xy} \cdot x & -\frac{x^2}{y^2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \ln(xy) + 3 & \frac{2x}{y} \\ \frac{2x}{y} & -\frac{x^2}{y^2} \end{pmatrix}$ $T_{2, (1,1)}(x, y) = f(1, 1) + Df(1, 1) \begin{pmatrix} x-1 \\ y-1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} (x-1, y-1) Hf(1, 1) \begin{pmatrix} x-1 \\ y-1 \end{pmatrix}$ $= 0 + (x-1, y-1) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2} (x-1, y-1) \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x-1 \\ y-1 \end{pmatrix}$ $= 0 + (x-1) + (y-1) + \frac{3}{2} (x-1)^2 - \frac{1}{2} (y-1)^2 + 2(x-1)(y-1)$	<p>Ergebnis:</p> $0$ $+$ $(x-1) + (y-1)$ $+$ $\frac{3}{2} (x-1)^2 - \frac{1}{2} (y-1)^2$ $+$ $2(x-1)(y-1)$
--------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------	------------------------------------------------------------------------------------------------------------

### Aufgabe II.2

a)

<p>Lösungsskizze:</p> $\leadsto \lambda^3 - \lambda^2 + 3\lambda + 5 = 0 \quad \text{Offensichtlich: } \lambda_1 = -1 \text{ ist Nullstelle}$ $\Rightarrow (\lambda^3 - \lambda^2 + 3\lambda + 5) : (\lambda + 1) = \lambda^2 - 2\lambda + 5 = \lambda^2 - 2\lambda + 1 + 4 = (\lambda - 1)^2 + 4$ $\frac{-(\lambda^3 + \lambda^2)}{-2\lambda^2 + 3\lambda + 5}$ $\frac{-(-2\lambda^2 - 2\lambda)}{5\lambda + 5}$ $\frac{-(5\lambda + 5)}{0}$ $\Rightarrow \lambda_2 = 1 + 2i, \lambda_3 = 1 - 2i$ <p>reelles Fundamentalsystem:</p> $\{ e^{-x}, e^x \cos(2x), e^x \sin(2x) \}$	<p>Ergebnis:</p> $\{ e^{-x}, e^x \cos(2x), e^x \sin(2x) \}$
---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------	-------------------------------------------------------------

b)

Lösungsskizze:

$$y'(x) - 5xy(x) = 5e^{-\frac{5}{2}x^2} y^2(x), \quad y(0) = \frac{1}{2} \quad \text{Typ Bernoulli}$$

$$z(x) = y^{-2}(x) = y^{-1}(x) \rightarrow \text{lin. Dgl } z'(x) + 5xz(x) = (-1)5e^{-\frac{5}{2}x^2}$$

$$z_{\text{hom}}(x) = c \cdot e^{\int -5x dx} = c \cdot e^{-\frac{5}{2}x^2}, \quad c \in \mathbb{R}$$

$$z_{\text{part}}(x) = e^{-\frac{5}{2}x^2} \cdot \int e^{\frac{5}{2}x^2} \cdot (-5) \cdot e^{-\frac{5}{2}x^2} dx = -5x \cdot e^{-\frac{5}{2}x^2}$$

$$\Rightarrow z(x) = (c - 5x) \cdot e^{-\frac{5}{2}x^2} \Rightarrow y(x) = \frac{1}{c - 5x} \cdot e^{\frac{5}{2}x^2}$$

$$y(0) = \frac{1}{c} \cdot e^0 = \frac{1}{c} \stackrel{!}{=} \frac{1}{2} \Rightarrow c = 2$$

$$\Rightarrow y(x) = \frac{1}{2 - 5x} e^{\frac{5}{2}x^2}$$

Ergebnis:

$$y(x) = \frac{1}{2 - 5x} e^{\frac{5}{2}x^2}$$

c)

Lösungsskizze:

$$\det \begin{pmatrix} 3-\lambda & 1 \\ -1 & 1-\lambda \end{pmatrix} = (3-\lambda)(1-\lambda) + 1 = \lambda^2 - 4\lambda + 4 = (\lambda - 2)^2$$

$$\text{EV zu } \lambda = 2 \quad \begin{array}{c|c} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{array} \Big| \begin{array}{c} 0 \\ 0 \end{array} \Rightarrow v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \text{HV 2. Stufe} \quad \begin{array}{c|c} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{array} \Big| \begin{array}{c} 1 \\ -1 \end{array} \Rightarrow v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow y(x) = c_1 \cdot e^{2x} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + c_2 e^{2x} \left[ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + x \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right], \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}$$

Ergebnis:

$$y(x) = c_1 e^{2x} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + c_2 e^{2x} \left[ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + x \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right], \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}$$

d)

Lösungsskizze:

$$A = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 4 \\ 0 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & -2 & 4 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{mit } B \cdot C = \begin{pmatrix} 0 & -4 & 8 \\ 0 & 0 & 6 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = C \cdot B$$

$$e^{tA} = e^{tB} \cdot e^{tC}$$

$$e^{tB} = \begin{pmatrix} e^{2t} & 0 & 0 \\ 0 & e^{2t} & 0 \\ 0 & 0 & e^{2t} \end{pmatrix} = e^{2t} \cdot I$$

$$\text{zu } e^{tC}: \quad C \cdot C = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -6 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad C^3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow e^{tC} = I + t \cdot C + \frac{1}{2} t^2 C^2 = \begin{pmatrix} 1 & -2t & 4t - 3t^2 \\ 0 & 1 & 3t \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow e^{tA} = e^{tB} \cdot e^{tC} = e^{2t} \begin{pmatrix} 1 & -2t & 4t - 3t^2 \\ 0 & 1 & 3t \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Ergebnis:

$$e^{2t} \begin{pmatrix} 1 & -2t & 4t - 3t^2 \\ 0 & 1 & 3t \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

### Aufgabe II.3

a)

Lösungsskizze:

$$\text{Parametrisierung } \varphi(x,y) = \begin{pmatrix} x \\ y \\ f(x,y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ x^2 + \sin(xy) \end{pmatrix}, x,y \in \mathbb{R}$$

Normalenvektor an Fläche

$$\begin{aligned} \frac{\partial \varphi}{\partial x} \times \frac{\partial \varphi}{\partial y} &= \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ y^2 + y \cos(xy) \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2xy + x \cos(xy) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -y^2 - y \cos(xy) \\ -2xy - x \cos(xy) \\ 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial \varphi}{\partial x} \times \frac{\partial \varphi}{\partial y} \left( \frac{1}{2}, \pi \right) = \begin{pmatrix} -\pi^2 - 0 \\ -\pi - 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\pi^2 \\ -\pi \\ 1 \end{pmatrix}$$

alternativ:  $\begin{pmatrix} \pi^2 \\ \pi \\ -1 \end{pmatrix}$

Ergebnis:

$$= \begin{pmatrix} -\pi^2 \\ -\pi \\ 1 \end{pmatrix}$$

b)

Lösungsskizze:

Formel für den Flächeninhalt aus dem Satz von Green:

$$\begin{aligned} F(G) &= \frac{1}{2} \int_{\partial G} \begin{pmatrix} -y \\ x \end{pmatrix} ds = \frac{1}{2} \left[ \int_0^1 t \cdot 2(t-1) - (t-1)^2 \cdot 1 dt \right. \\ &\quad \left. + \int_0^2 (1+t^2) \cdot 1 - t \cdot 2t dt \right. \\ &\quad \left. + \int_0^5 (5-t) \left(-\frac{1}{3}\right) - \left(2 - \frac{1}{3}t\right) \cdot (-1) dt \right] \end{aligned}$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \left[ \int_0^1 t^2 - 1 dt + \int_0^2 1 - t^2 dt + \int_0^5 1 dt \right]$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \left[ \left( \frac{1}{3}t^3 - t \right) \Big|_0^1 + \left( t - \frac{1}{3}t^3 \right) \Big|_0^2 + t \Big|_0^5 \right]$$

$$= \frac{1}{2} \cdot \left[ -\frac{2}{3} + \left(-\frac{2}{3}\right) + 5 \right] = \frac{11}{6}$$

Ergebnis:

$$\frac{11}{6}$$

# Teil III

A

Tragen Sie "W" für wahr und "F" für falsch in die erste Spalte ein. Begründen Sie Ihre Entscheidung in der zweiten Spalte.

## Aufgabe III.1

a)	<b>F</b>	<p><math>\gamma: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^2, \gamma(t) = (-t, -t)^T</math> und <math>F: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, F(x, y) = (1, 1)^T</math> sind stetig partiell differenzierbar und <math>F_1(x, y) = F_2(x, y) = 1 &gt; 0 \forall (x, y)^T \in \mathbb{R}^2</math>, aber es gilt</p> $\int_{\gamma} F \cdot ds = \int_0^1 \langle F(\gamma(t)), \dot{\gamma}(t) \rangle dt = \int_0^1 \langle (1, 1)^T, (-1, -1)^T \rangle dt = -2 < 0.$
b)	<b>F</b>	<p><math>D = [0, \infty) \subseteq \mathbb{R}</math> ist abgeschlossen und <math>f: D \rightarrow \mathbb{R}, f(x) = -\frac{1}{x}</math> ist stetig und beschränkt, da <math>-1 \leq f(x) &lt; 0 \forall x \in D</math>. Angenommen <math>f</math> nimmt in <math>x^* \in D</math> sein Maximum an, dann gilt</p> $f(2x^*) = \frac{1}{2}f(x^*) \underset{f(x^*) < 0}{>} f(x^*),$ <p>ein Widerspruch zur Maximalität von <math>f(x^*)</math></p>
c)	<b>W</b>	<p>Da <math>\phi: [1, \infty) \rightarrow [0, \infty), \phi(y) = y \ln(y)</math> stetig differenzierbar, mit <math>\phi'(y) = \ln(y) + 1 &gt; 0 \forall y \in [1, \infty)</math>, also streng monoton steigend mit Bildbereich <math>[0, \infty)</math> ist, besitzt die Gleichung <math>y \ln(y) = x^2</math> genau eine Lösung <math>y = g(x)</math> für jedes <math>x \in \mathbb{R}</math>.</p>
d)	<b>F</b>	<p><math>f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, f(x) = x^2</math> ist stetig partiell differenzierbar. Angenommen <math>f</math> ist Lipschitz-stetig mit Lipschitzkonstante <math>L \in \mathbb{R}</math>, d.h. <math> f(x) - f(y)  \leq L \cdot  x - y  \forall x, y \in \mathbb{R}</math>. Wähle <math>x = L</math> und <math>y = 1</math>, dann folgt <math> f(x) - f(y)  =  x^2 - y^2  =  x + y  \cdot  x - y  = (L + 1) \cdot  x - y  &gt; L \cdot  x - y </math>, ein Widerspruch.</p>
e)	<b>W</b>	<p>Zerteilen wir die Kugeloberfläche <math>\partial G</math> in die obere Halbkugeloberfläche <math>O</math> und die untere Halbkugeloberfläche <math>U</math>, so gilt <math>\int_{\partial G} \text{rot}(v) \cdot do = \int_O \text{rot}(v) \cdot do + \int_U \text{rot}(v) \cdot do</math>. Mit dem Satz von Stokes folgt <math>\int_O \text{rot}(v) \cdot do = \int_{\partial O} v \cdot ds</math> und <math>\int_U \text{rot}(v) \cdot do = \int_{\partial U} v \cdot ds = -\int_{\partial O} v \cdot ds</math>, da der Rand von <math>O</math> und <math>U</math> bis auf die Orientierung identisch ist. Es folgt <math>\int_{\partial G} \text{rot}(v) \cdot do = 0</math></p>